GUIDE 武汉港迪技术股份有限公司
Wuhan Guide Technology Co.,Ltd.

V1.01

.....1
.....2
.....4
1 4
1.1 6
1.2 7
1.3 8
1.4 8
2 9
2.1 9
2.2 9
2.3 9
2.4 10
2.5 10
2.6 10
2.7 11
2.8 11
2.9 11
.....12
1 12
1.1 12
1.2 13
1.3 14
2 15
3 16
3.1 16
4 17
4.1 17
4.2 18
4.3 20
4.4 21
4.5 22
4.6 24
4.7 25
5 26
5.1 26
5.2 29
6 30
6.1 DI/DO 30
6.2 32
6.3 34

6.4 35
6.5 36
6.6 37
7 38
7.1 38
8 39
8.1 39
8.2 39
8.3 40
8.4 42
..... 43

/

/ 4

4

/

1

2

1

2

3

4

5

6

7

8

1

2

3

7

8

9

1

2

3

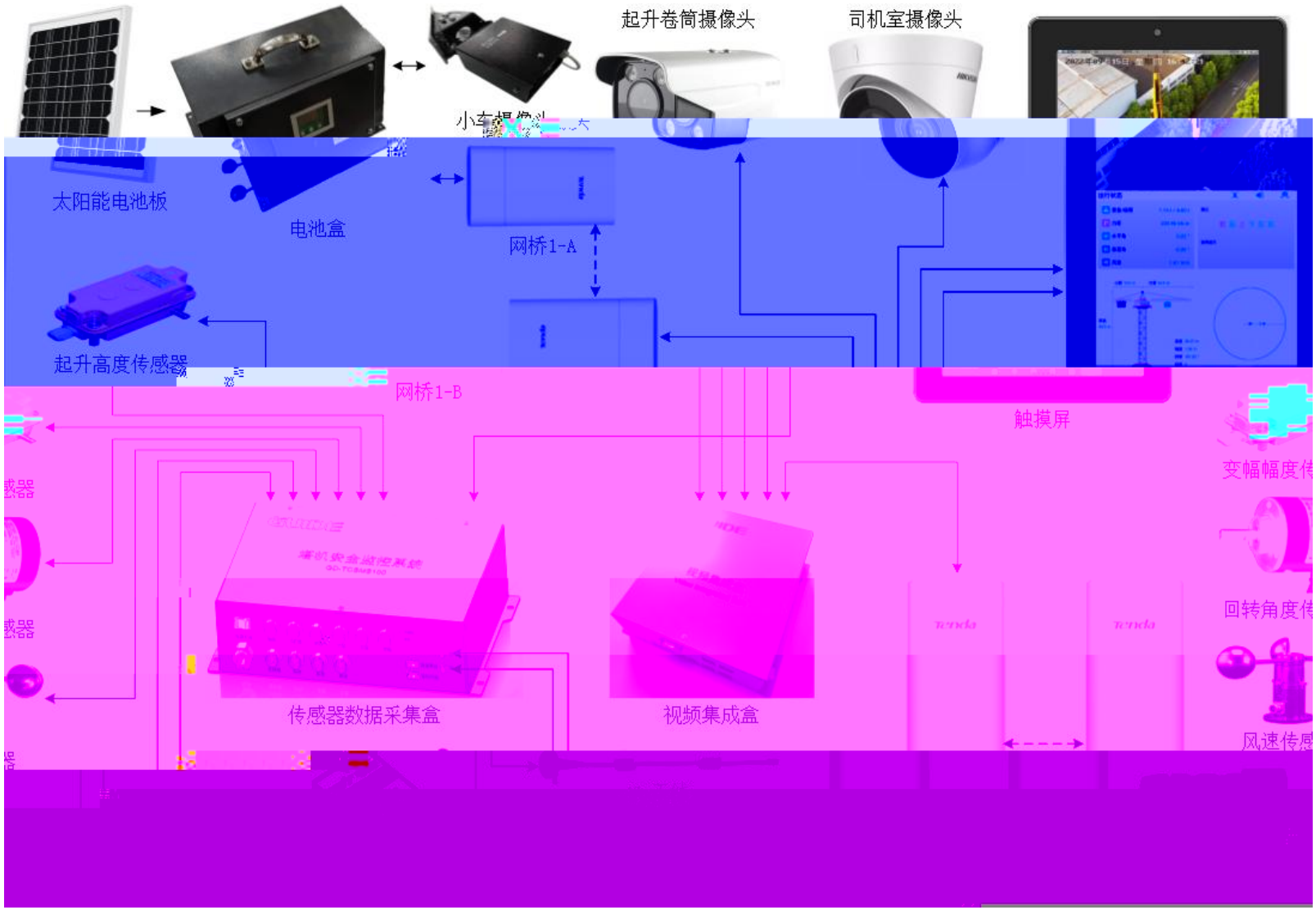
4

5

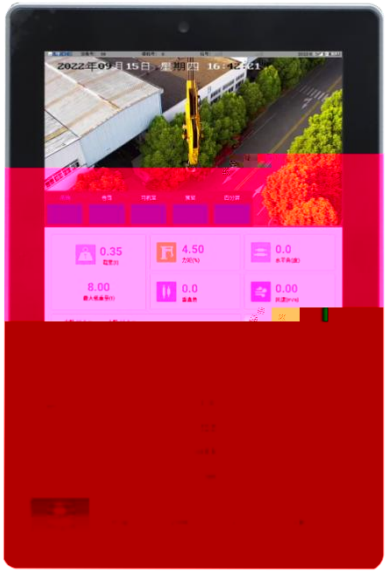
1

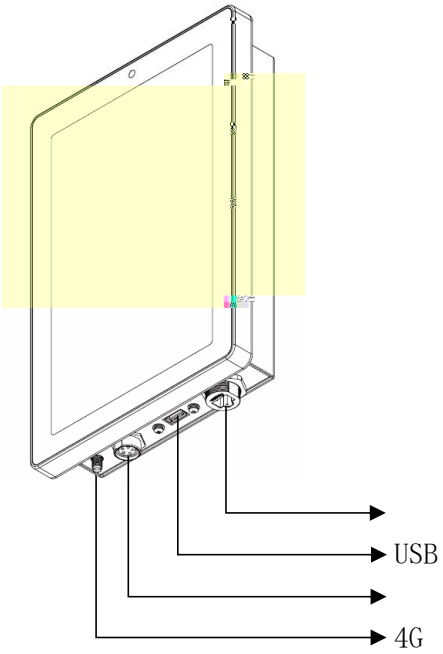
TCSMS100

- 4
- >=72
-
- >=30
- U
-
-
-

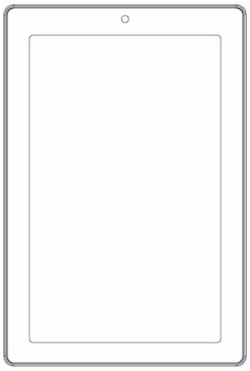

起升卷筒摄像头
司机室摄像头
太阳能电池板
电池盒
网桥1-A
起升高度传感器
网桥1-B
触摸屏
传感器数据采集盒
视频集成盒

1.1











10.1 RK3288

1.2





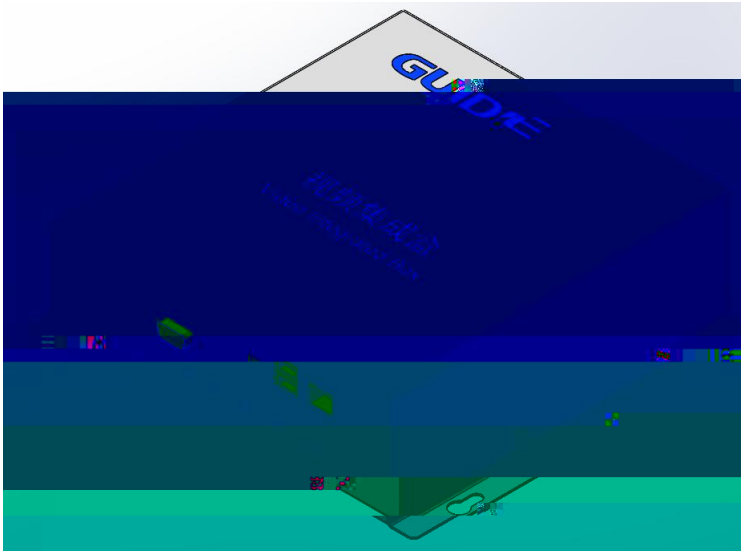


		1	2	3	4	5
	5	+5V	GND			
	5	+5V	GND			
	5	+5V	GND	485+/	485-	+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND			+15V
	5	+5V	GND	485+	485-	+15V
	5	+5V	GND	485+	485-	+15V
	5		GND	232_TX	232_RX	+15V
IO	5	+5V	GND	CANH	CANL	+15V

ARM

4G DTU

1.3



1.4



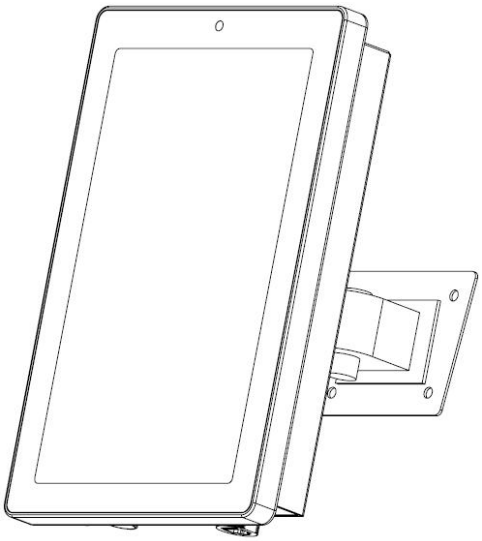






2

2.1



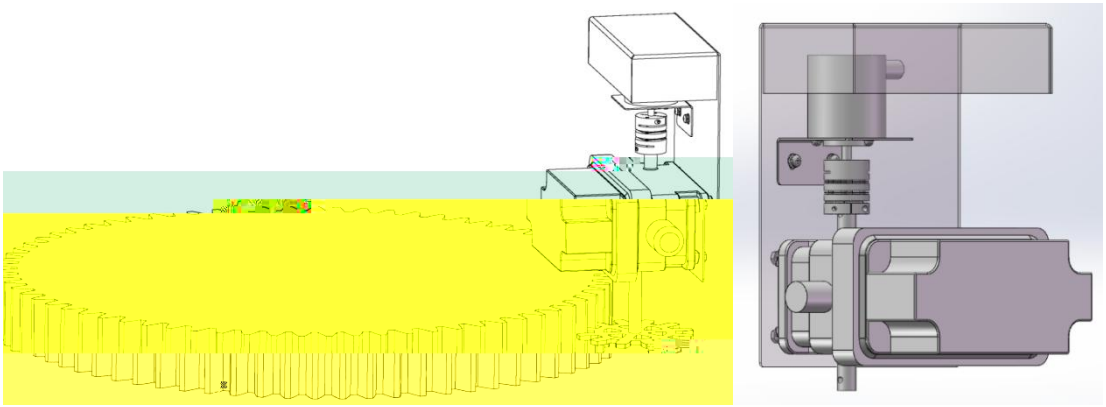
2.2


GUIDE
塔机安全监控系统
GD-TCSMS100

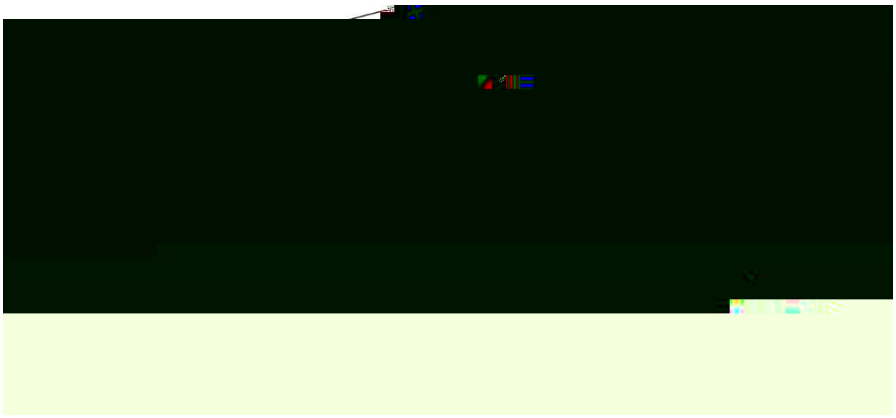
2.3


GUIDE
视频集成盒
Video Integrated Box
+12V

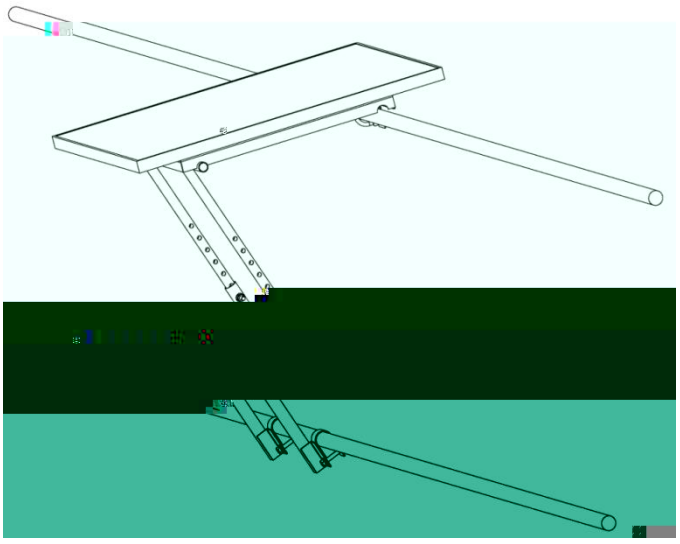
2.4



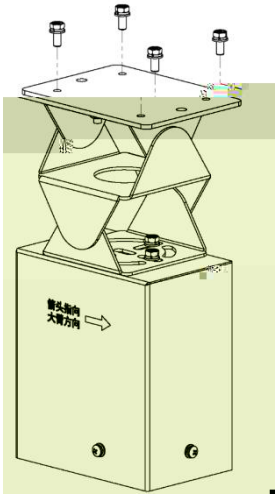
2.5



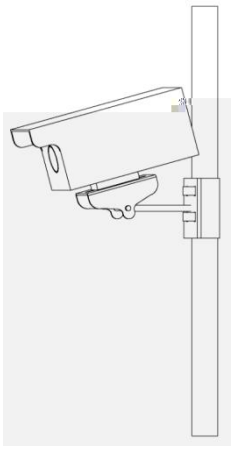
2.6



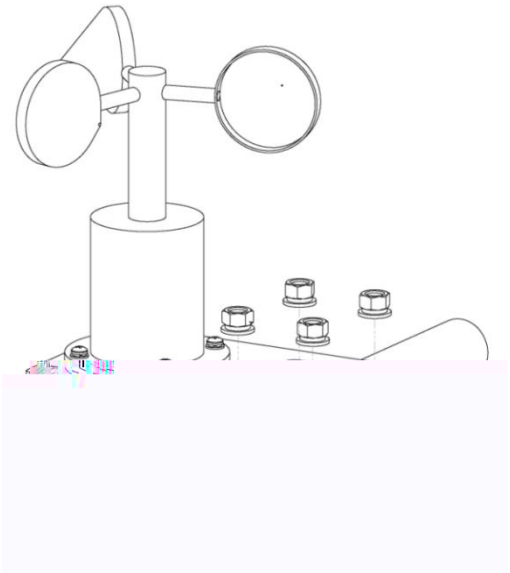
2.7



2.8

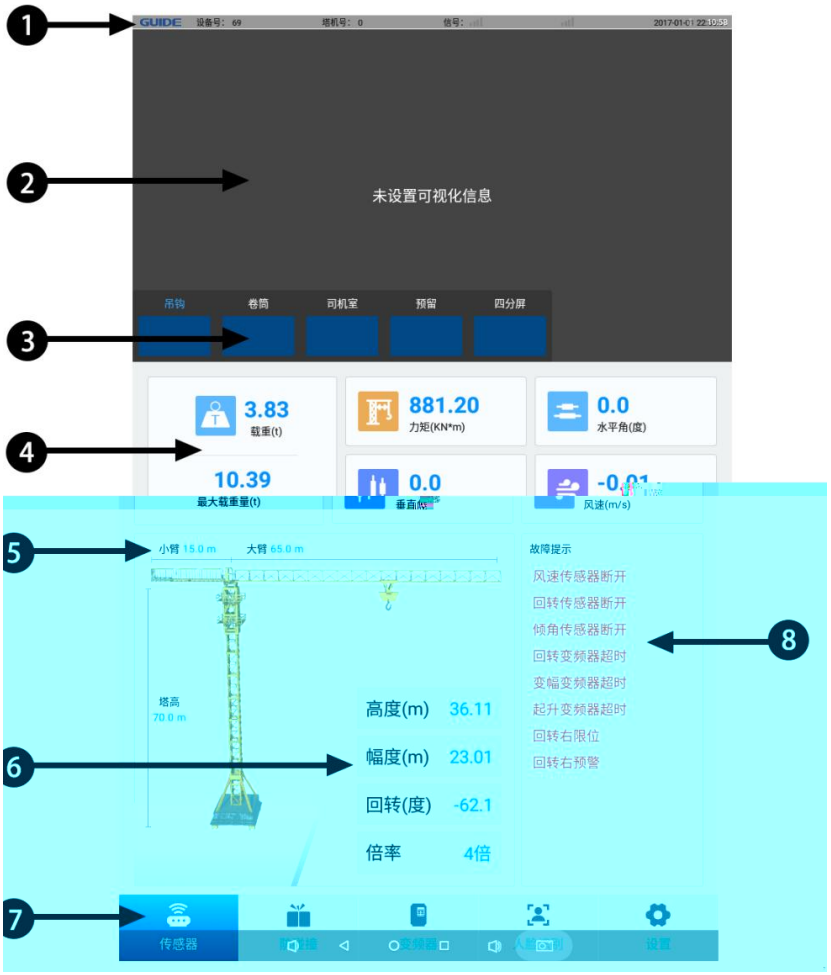


2.9



1

1.1



1 ID ID 4G

2

3

4

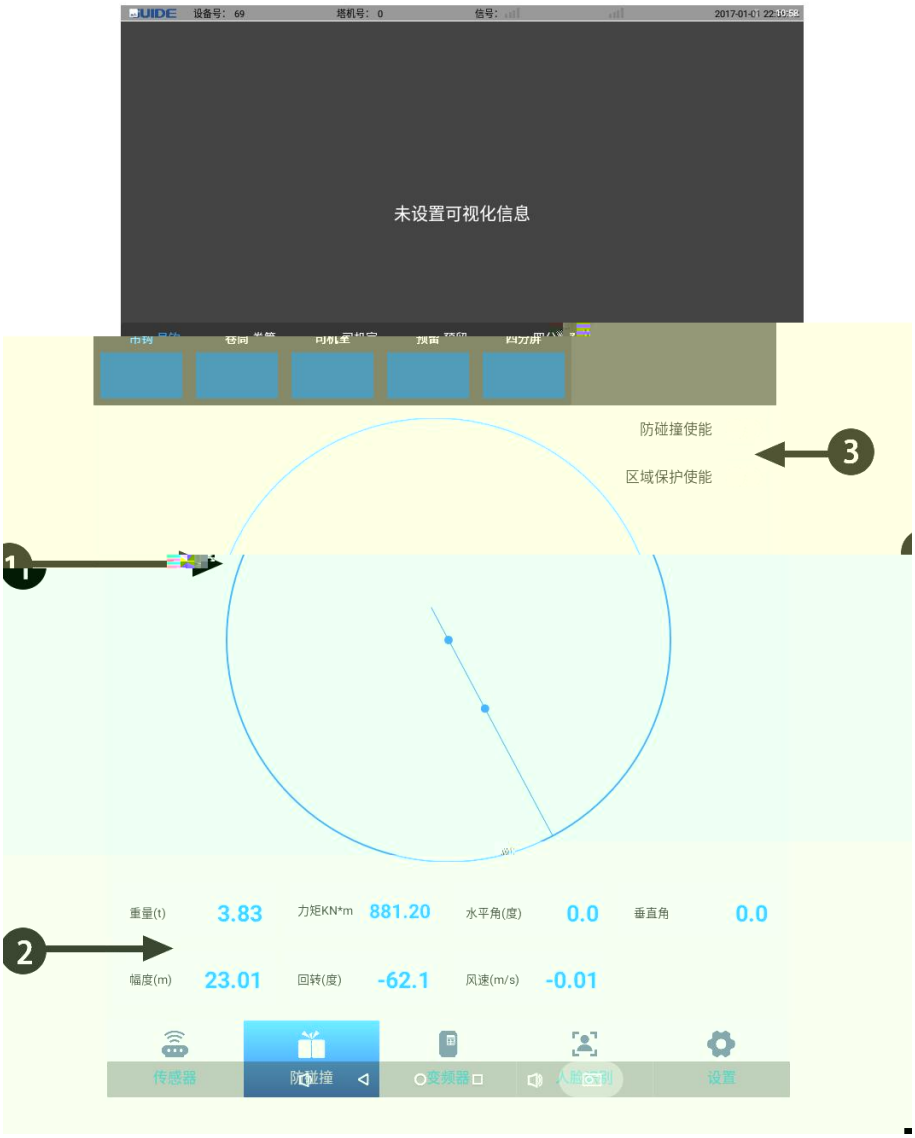
5

6

7

8

1.2


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 22:10:56
未设置可视化信息
防碰撞使能
区域保护使能
3
1
重量(t)
3.83
力矩KN*m
881.20
水平角(度)
0.0
垂直角
0.0
2
幅度(m)
23.01
回转(度)
-62.1
风速(m/s)
-0.01
传感器
防碰撞
变频器
人脸识别
设置

1

2

3

1.3


设备号：69
塔机号：0
信号：
未设置可视化信息
吊钩
卷筒
司机室
预留
四分屏
变幅
回转
母线电压:
0.0 V
0.0V
0.0V
输出电流:
0.0 A
0.0 A
0.0 A
输出频率:
0.0 Hz
0.0 Hz
0.0 Hz
告警码:
null
null
null
故障码:
null
null
null
起升
上限位
上减速
下减速
下限位
变幅
前限位
前减速
后减速
后限位
回转
x4
倍率
点击切换倍率
1
2
3

1

2 DI

3

2


设备号：69
塔机号：0
信号：
未设置可视化信息
吊钩
卷筒
司机室
预留
四分屏
管理员密码
请输入密码
确定
设备号：
5eba50bcfaaf8bca
系统版本：
Android 7.1.2
设置

3

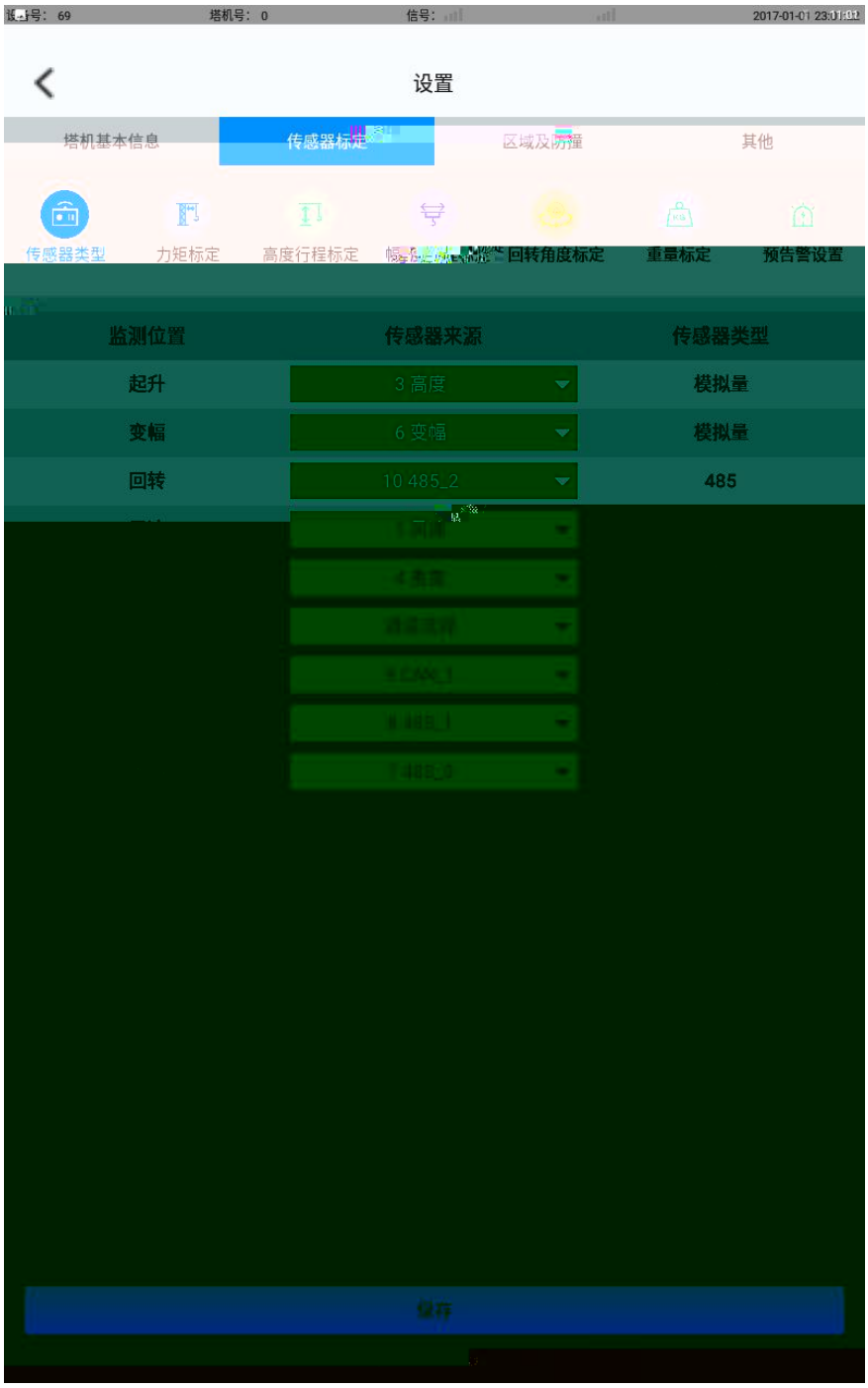
3.1


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 22:59:35
设置
塔机类型：●塔帽式 ●平头式 绳索倍率 ●2倍 ●4倍
GPS坐标X (纬度) 13.4 备注：小于六位数
GPS坐标Y (经度) -32.14 备注：小于六位数
塔身高度
首节高度设置 10.00 m
增节高度设置 4.00 m
增节数量设置 15 节
0.00 m备注：起重臂下平面到塔尖距离
起重臂长度设置 65.00 m
平衡臂长度设置 15.00 m
平衡臂宽度设置 2.00 m
平衡重下垂高度设置 2.50 m备注：起重臂下平面到平衡重下平面的距离
保存

GPS

4

4.1


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:01
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
监测位置
传感器来源
传感器类型
起升
3 高度
模拟量
变幅
6 变幅
模拟量
回转
10 485_2
485
保存

4.2



1

1 2 3 4

2 U

U _ E

U

2


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:00
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
多点拟和标定
2点拟和标定
序号
最大幅度(m)
2倍绳最大载重
4倍绳最大载重
操作
1 50.0 3.0 6.0 选择
2 -0.01 -0.01 -0.01 选择
3 -0.01 -0.01 -0.01 选择
4 -0.01 -0.01 -0.01 选择
5 -0.01 -0.01 -0.01 选择
25.0 m
幅度
3.0 t
载重量
50.0 m
幅度
1.6 t
19.24 m
幅度
6.0 t
载重量
50.0 m
幅度
1.4 t
载重量

2 4

4.3


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:03
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警
设置
高度标定
采样值
当前: 2019
上限: 2262
下限: 1732
差值: 530
操作塔机
吊钩到上限
吊钩到下限
上限高度
65.0
m
下限高度
2.0
m
保存

4.4


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:10:07
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
幅度标定
近端：905
操作塔机

4.5

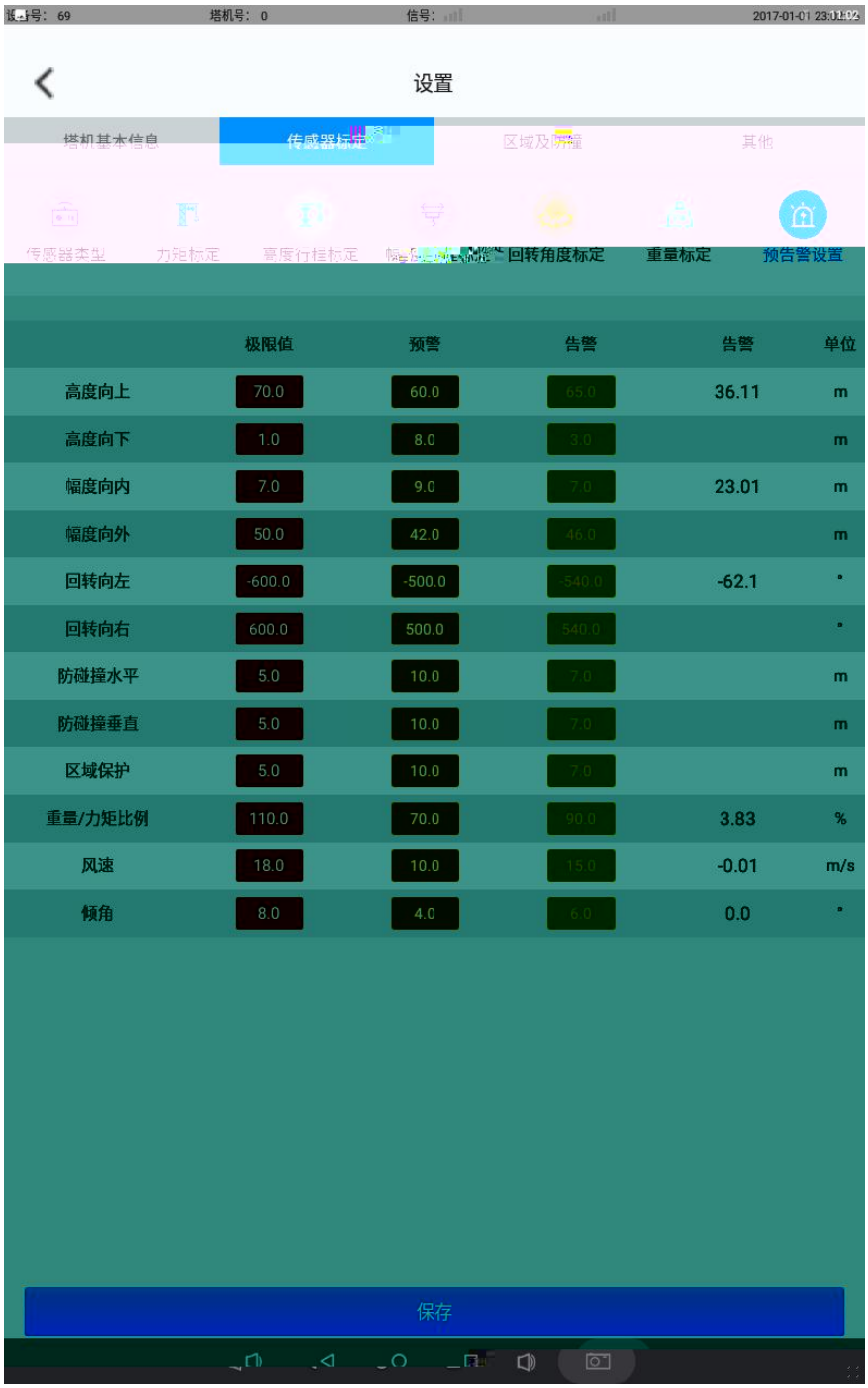



塔机号： 69
塔机号： 0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
采样标定
编码器标定
码器值
-1
码器每圈码值
-1
机类型
STC600
转齿数
-1
龙齿轮齿数
零度标定
-1
保存

4.6

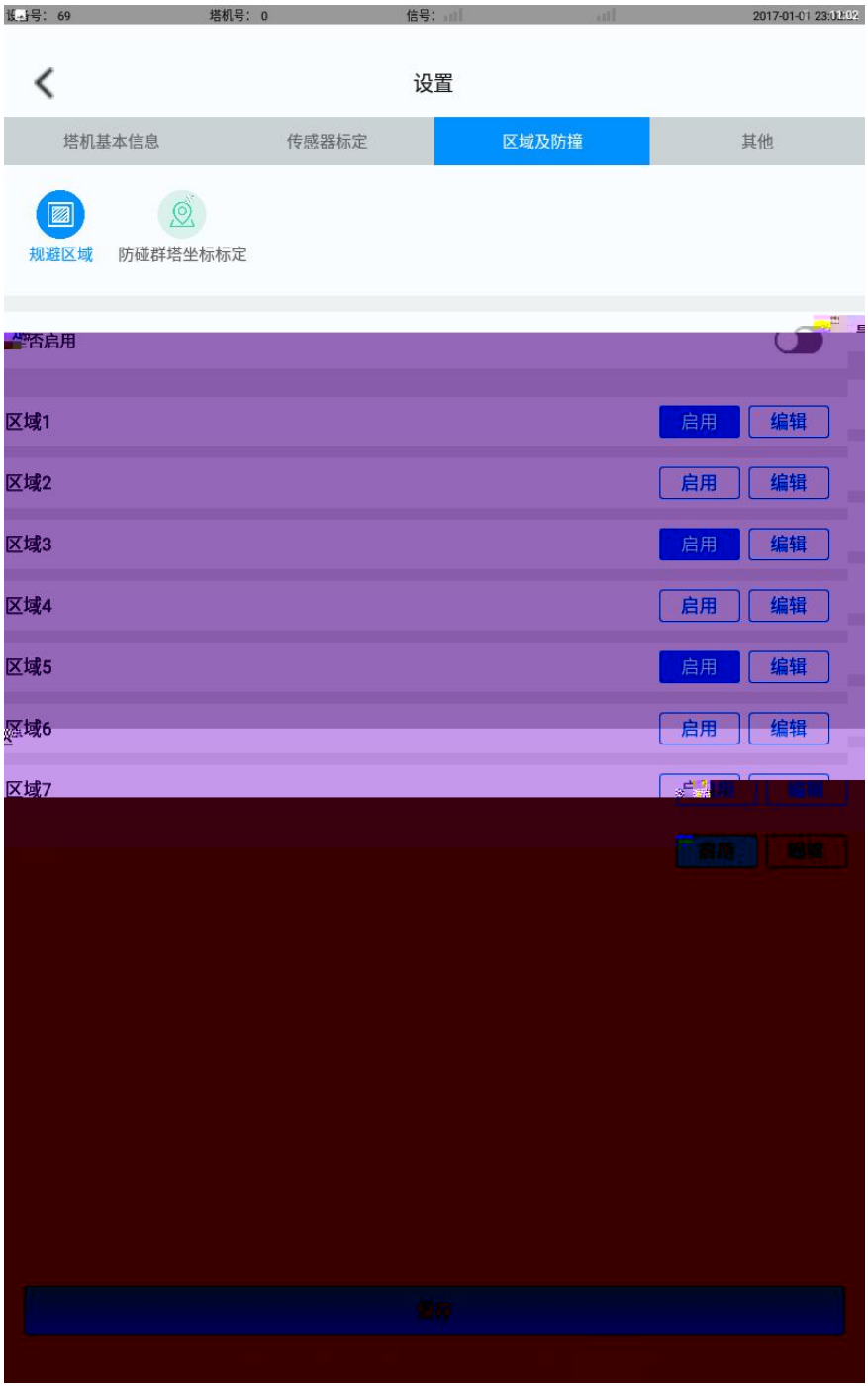

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
幅度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
采样值
操作塔机
空钩
砝码

4.7

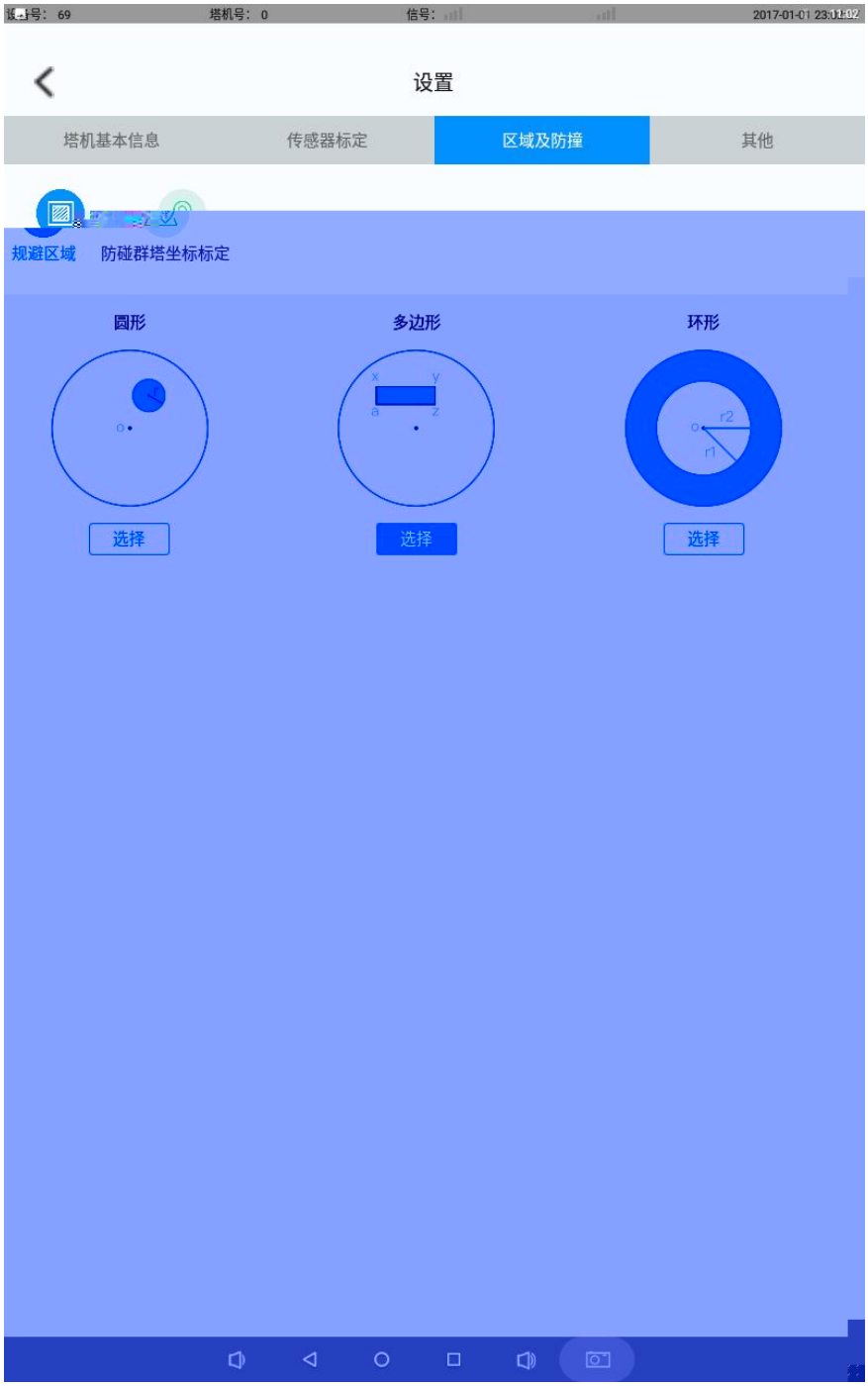

塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
传感器类型
力矩标定
高度行程标定
回转角度标定
重量标定
预告警设置
极限值
预警
告警
告警
单位
高度向上 70.0 60.0 65.0 36.11 m
高度向下 1.0 8.0 3.0 m
幅度向内 7.0 9.0 7.0 23.01 m
幅度向外 50.0 42.0 46.0 m
回转向左 -600.0 -500.0 -540.0 -62.1 °
回转向右 600.0 500.0 540.0 °
防碰撞水平 5.0 10.0 7.0 m
防碰撞垂直 5.0 10.0 7.0 m
区域保护 5.0 10.0 7.0 m
重量/力矩比例 110.0 70.0 90.0 3.83 %
风速 18.0 10.0 15.0 -0.01 m/s
倾角 8.0 4.0 6.0 0.0 °
保存

5

5.1


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
规避区域
防碰群塔坐标标定
否启用
区域1
区域2
区域3
区域4
区域5
区域6
区域7
启用
编辑
保存

8


塔机号： 69
塔机号： 0
信号：
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
规避区域
防碰群塔坐标标定
圆形
多边形
环形
选择
选择
选择


塔机号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:01:02
设置
多边形
起升(m) 36.11
变幅(m) 23.01
回转(m) -62.1
X坐标
Y坐标
Z坐标
点a -0.33 -38.46 12.06 采集 清除
点b 28.29 -26.1 12.06 采集 清除
37.0 采集 清除
点d -31.16 10.13 12.06 采集 清除
点e 3.91 -23.92 20.77 采集 清除
允许驶入 是 否
吊钩允许驶入 是 否
保存

5

5.2


塔机号： 0
信号：
设置
防碰撞功能算法
本机ID
-1
RF通道
RF地址
注册塔机数
序号
ID
在线塔机数
序号
ID
-0.01
宽(m)：
-0.01
高(m)：
-0.01
长(m)：

ID 1-16

RF

6

6.1 DI/DO

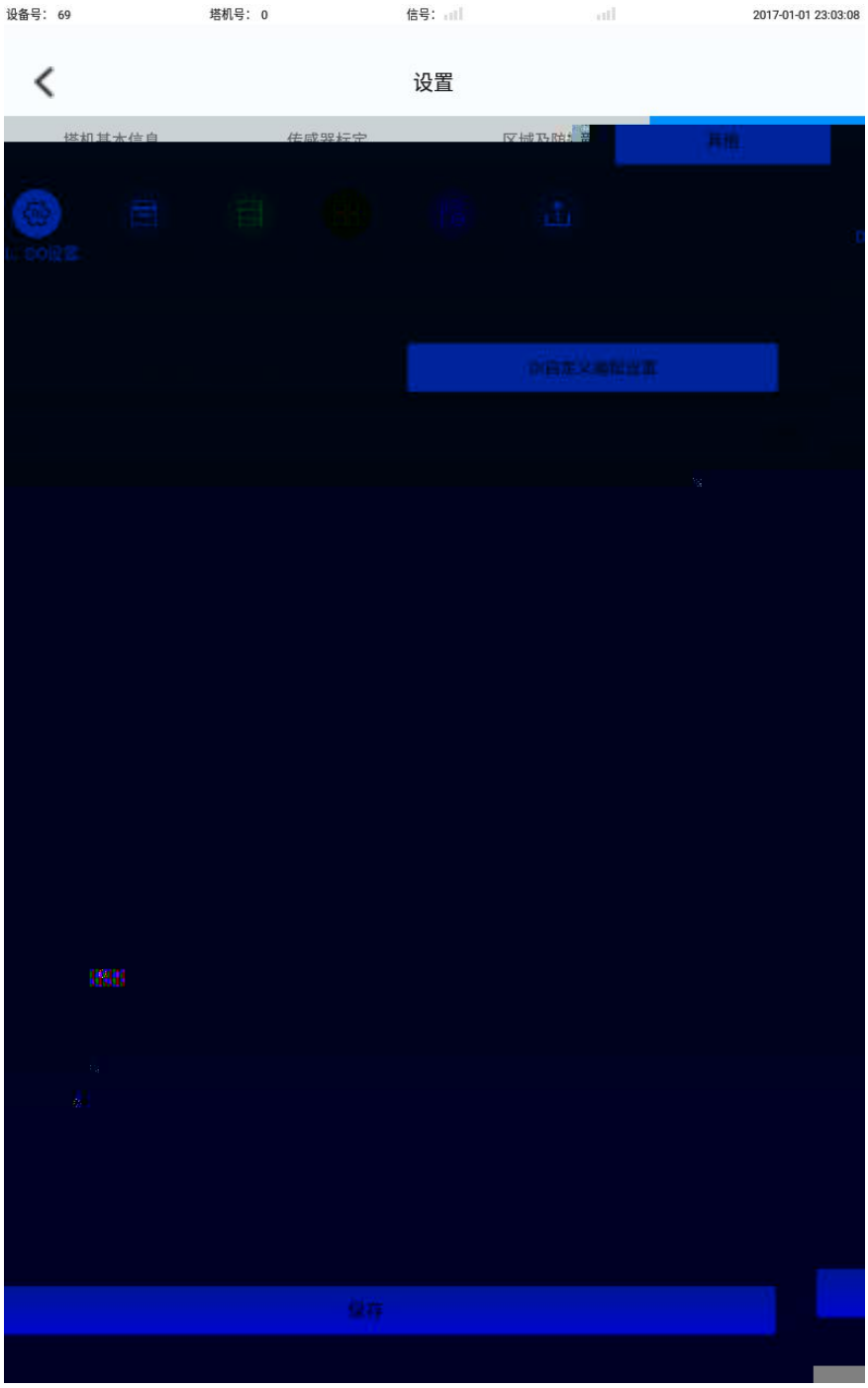
DI



32

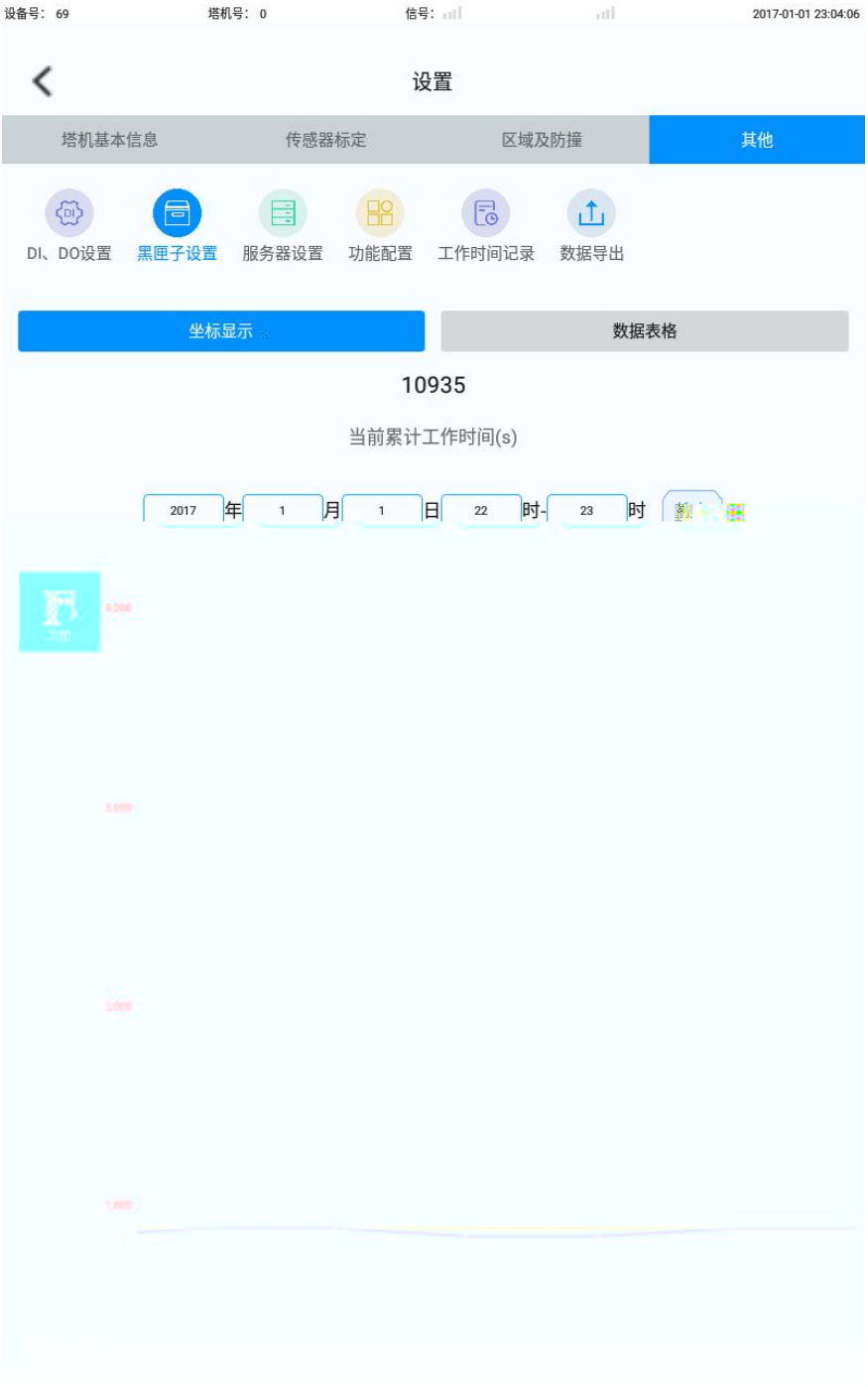
DO

DO



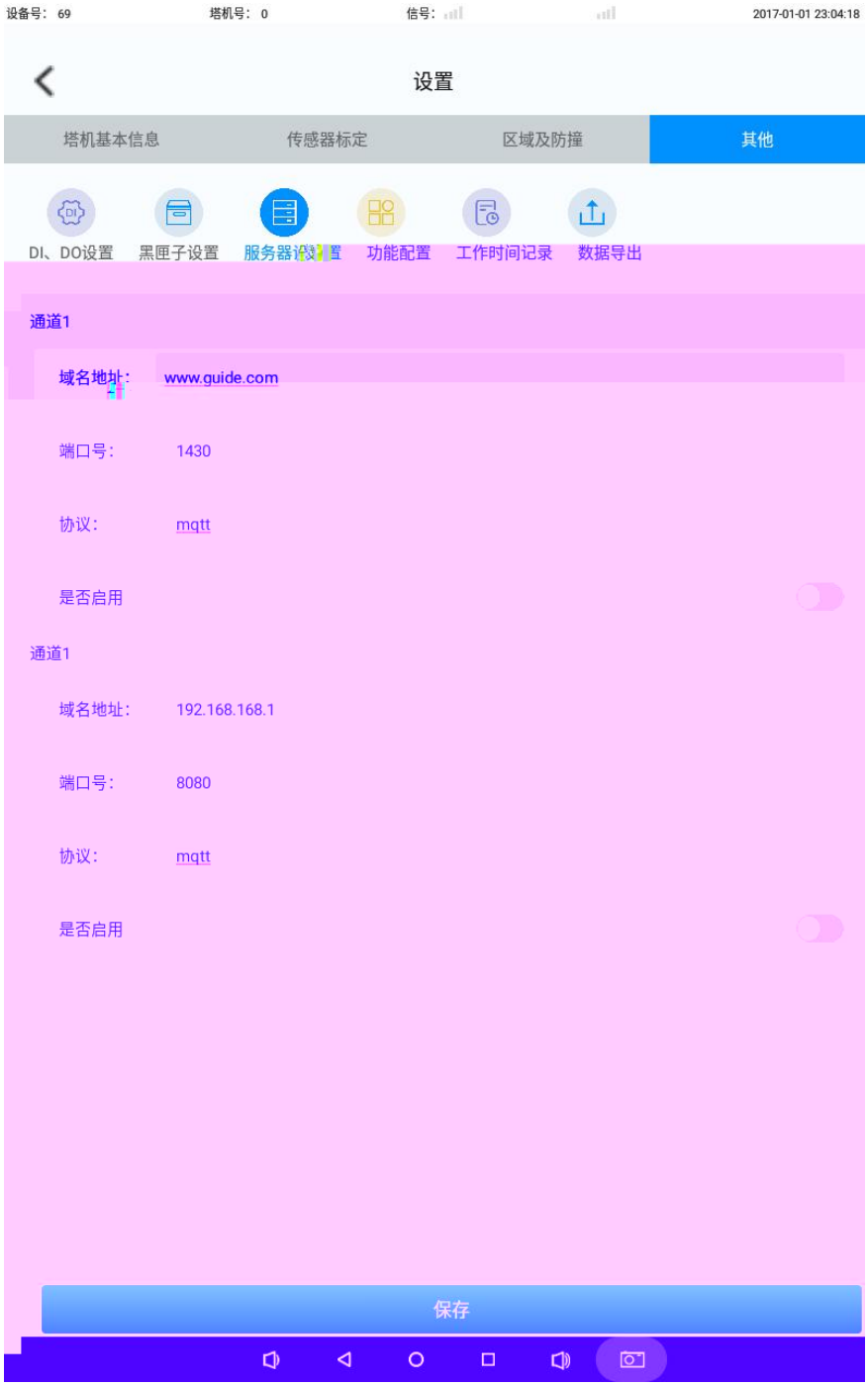
DI

6.2


设备号： 69
塔机号： 0
信号：
2017-01-01 23:04:06
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
坐标显示
数据表格
10935
当前累计工作时间(s)
2017
年
1
月
1
日
22
时-
23
时


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:1
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
坐标显示
数据表格
10935
当前累计工作时间(s)
2017
年
1
月
1
日
22
时-
23
时
搜索
时间 重量（t） 力矩（t·m） 水平角（°） 垂直角（°） 风速（m/s） 高度（m） 幅度（°） 回转（°）
记录时
0:01 3.84 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00
0:01 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00
0:01 3.84 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00
0:01 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00
1 3.83 883.5 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
3 3.83 840.6 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00:0
3 3.83 840.6 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00:0
3 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:0
0:03 3.83 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
0:03 3.83 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
0:05 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.94 21.95 -62.1 22:00:0
5 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:0
5 3.83 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.94 21.95 -62.1 22:00:0
5 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:0
5 3.84 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
5 3.84 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
7 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:0
7 3.83 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00:0
7 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:0
7 3.83 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00:0
7 3.83 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:09
3.84 842.1 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.93 -62.1 22:00:09
3.84 842.1 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.93 -62.1 22:00:09
3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:09
3.83 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:0
9 3.83 881.2 0.0 0.0 -0.01 36.11 23.01 -62.1 22:00:1
1 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1 22:00:1
1 3.84 842.8 -0.1 -0.1 -0.01 36.82 21.95 -62.1 22:00:1
1 3.84 842.8 0.0 0.0 -0.01 38.49 21.95 -62.1

6.3


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:18
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
通道1
域名地址：
www.guide.com
端口号：
1430
协议：
mqtt
是否启用
通道1
域名地址：
192.168.168.1
端口号：
8080
协议：
mqtt
是否启用
保存

2

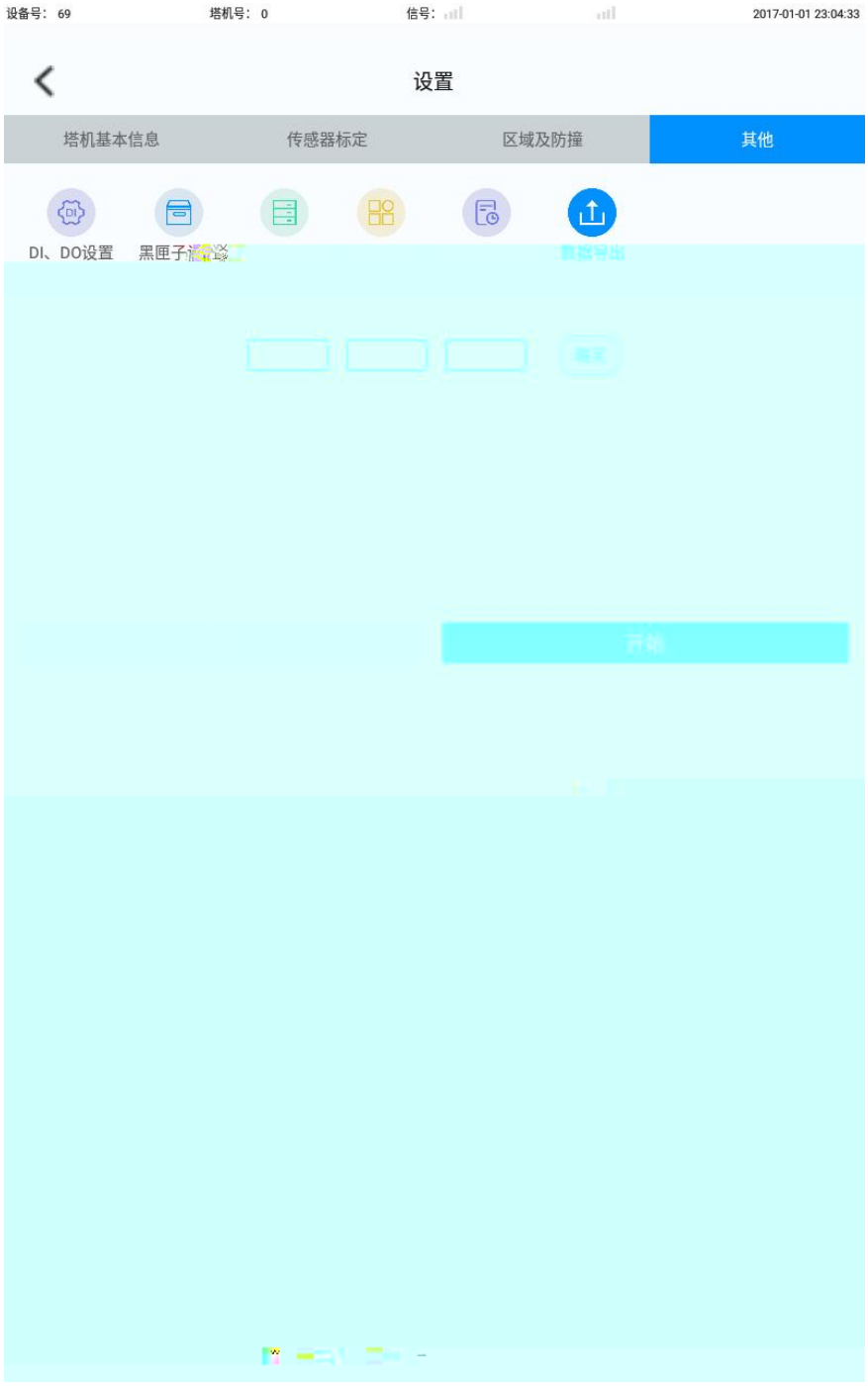
6.4


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:22
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
功能配置
工作时间记录
数据导出
服务器通道1上传方式
0.5
秒
本地
黑匣子
服务器通道2上传方式
5.0
秒
本地
黑匣子
保存

6.5


设备号：69
塔机号：0
信号：
2017-01-01 23:04:29
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子设置
服务器设置
工作时间记录
数据导出
108616
当前累计工作时间(s)
序号
开机时间
运行时间（S）
1
2017-01-02 02:29:43
6
2
2017-01

6.6


设备号： 69
塔机号： 0
信号：
2017-01-01 23:04:33
设置
塔机基本信息
传感器标定
区域及防撞
其他
DI、DO设置
黑匣子
开始

7

7.1



IP

1 IP

2 IP

8

8.1

1

2 :// . – . /

3

4

⚠

，



8.2



8.3

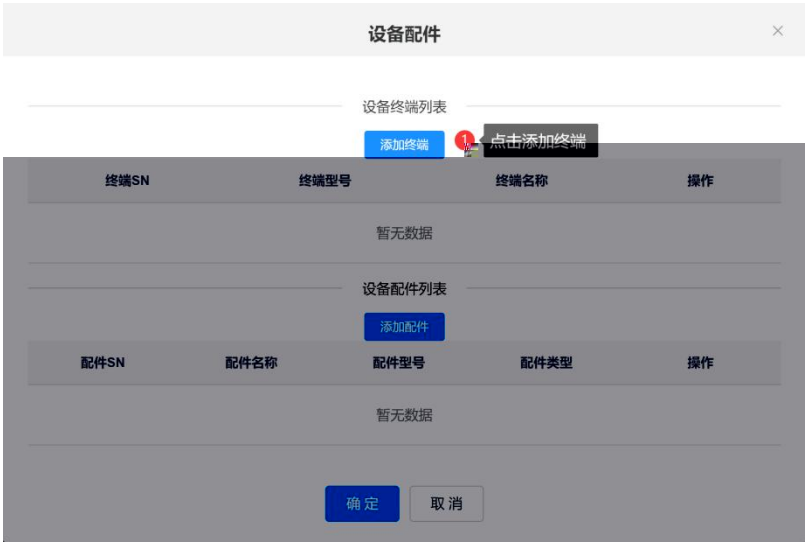
3

1. ( )

2. (


设备SN
请输入设备SN
设备型号
请输入设备型号
设备类型
设备类型
产权
设备产权
搜索
重置
新增
导入
设备名称
设备类型
设备SN
设备型号
生产号
出厂号
产权号
自有
配件

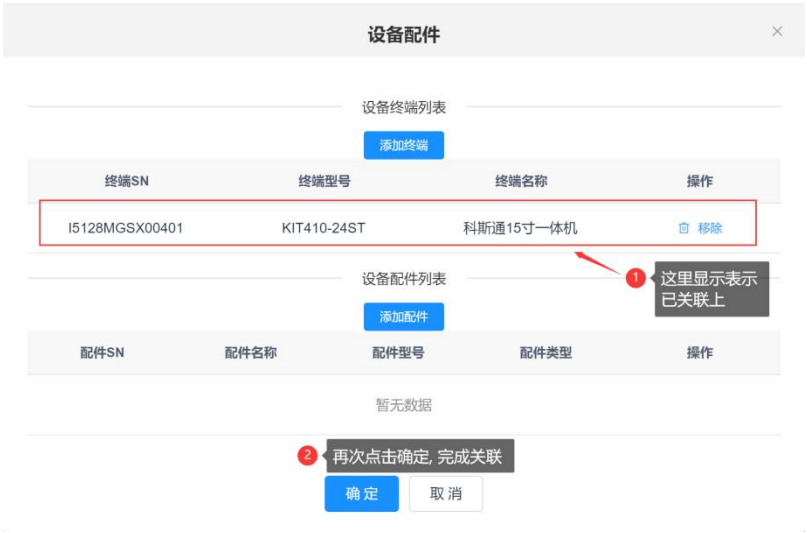
2


设备配件
设备终端列表
添加终端
点击添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
暂无数据
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
暂无数据
确 定
取 消

1


终端SN
请输入终端SN
终端型号
请输入终端型号
请输入终端名称
重置
选择之前添加的终端
终端SN
终端型号
终端名称
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
2cece4488c80732b
KV
屏0929
S20H0R0SC00169
UNKNOWN
UNKNOWN
共 3 条
10条/页
前往
1
确 定
取 消

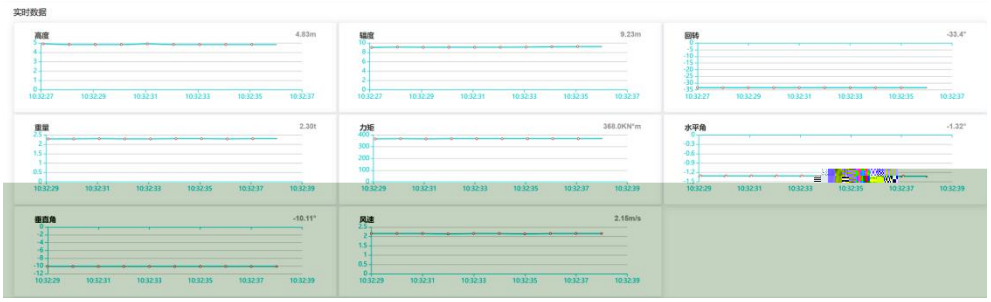
2


设备配件
设备终端列表
添加终端
终端SN
终端型号
终端名称
操作
I5128MGSX00401
KIT410-24ST
科斯通15寸一体机
移除
1
这里显示表示已关联上
设备配件列表
添加配件
配件SN
配件名称
配件型号
配件类型
操作
暂无数据
2
再次点击确定, 完成关联
确 定
取 消

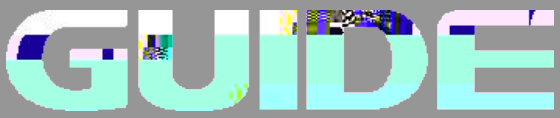
3

8.4


塔机云安全监控系统
首页 / 设备监控 / 实时数据
monitor
首页
组织管理
设备管理
设备监控
实时数据
设备SN
设备型号
设备类型
设备产权
搜索
重置
2
刚刚添加的塔机设备
3
设备在线时变成绿色
设备类型
设备名称
设备型号
产权
更新时间
设备状态
操作


实时数据
高度
4.83m
幅度
9.23m
回转
-33.4°
重量
2.30t
力矩
368.0KN*m
水平角
-1.32°
垂直角
-10.11°
风速
2.15m/s

1		1. 2.	1. 2.
2		1. 2. 3.	1. 2. 3.
3		1. 2.	1. 2.
4		1.	1. 2. 3.



1

2

3

W G T C .,L .

6

430223

86-027-87927230

@ .

. .

400-0077-570